

## ECRAN «DATA» #1

### GPS Satellites :

Nombre de satellites captés par le GPS.

### GPS Velx / Vely :

Indique la vitesse sur axe X et Y selon le GPS.

### Xekf VelX / VelY / VelD :

Mesure de Vitesse des 3 axes après Filtre de Kalman. (entre 0 et 20 en position statique)

### Attitude angle :

Niveau numérique durant le vol, pour juger de l'attitude de l'aeronef.

### Static angle :

Niveau Numérique de l'aeronefs en position static. (Ne fonctionne qu'en l'absence de vibration) A consulter avant decollage .

### Target Point :

Indique l'étape en cours d'un parcours en Mode Waypoints.

### Flight Mode :

Indique le mode de vol utilisé (Normal, Atti, GPS Hover, GPS Auto, GPS backlanding, Setup)

### Flight Altitude :

Indique l'altitude de l'aeronef. (Barometre)

### Course angle :

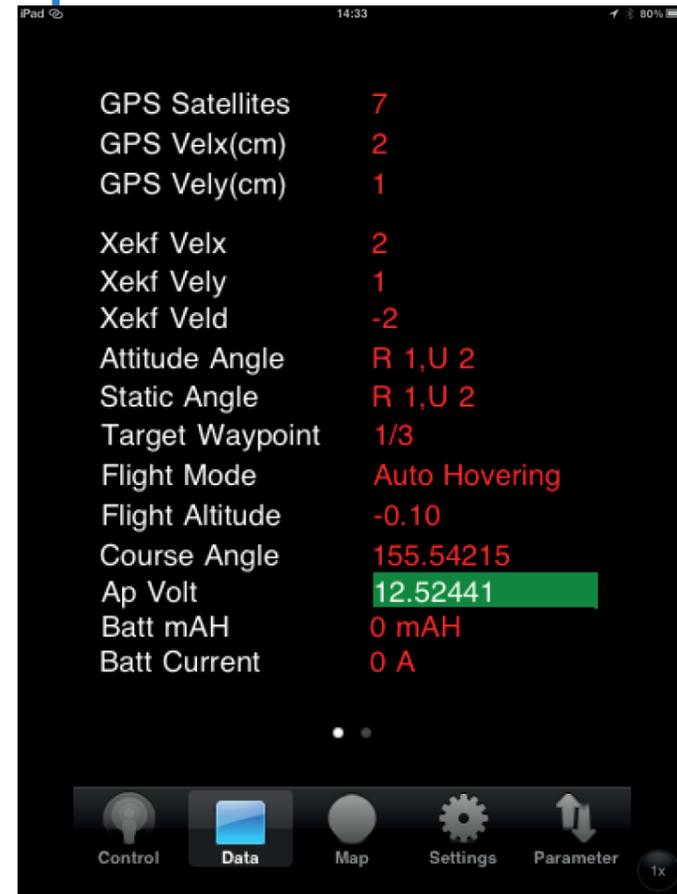
Indique l'axe vers lequel pointe l'aeronef (0= Nord Magnetique.) (Boussole)

### AP Vol :

Indique en temps réel le voltage de l'Autopilot.

### Batt MAH / Current :

Indique l'intensité et courant de la batterie.



## ECRAN «DATA» #1

### Légende :

R: Droite

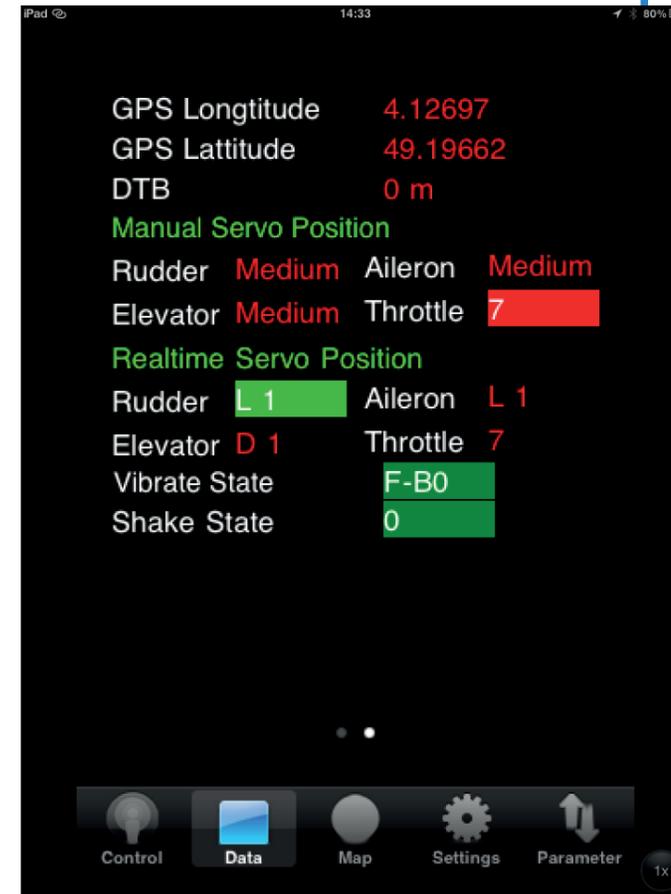
L : Gauche

U : Haut

D : Bas

Medium : Centre

## ECRAN «DATA» #2



## ECRAN «DATA» #2

### GPS Lat / Lng :

Indique la position GPS de l'aeronef.

### DTB :

Distance de l'aeronef par rapport à la base.

### Manual Servo Position :

Indique la Position physique des sticks de la radio Commande.

### Realtime Servo Position :

Indique l'action réelle induite par la position physique des sticks de la RC.

### Vibrate /Shake State :

Indique l'état et l'intensité des vibrations subit par la centrale inertielle.

(1 à 3 : Ok pour vol en de bonnes conditions, 3 à 10 : Vol possible mais perfectible, au dela de 10 : trop de vibrations pour estimer voler correctement.)

